

تجزیه و تحلیل لانه

$$\text{Kcl (1)} : C \frac{de_1}{dt} + \left(i_L(0^-) + \frac{1}{L} \int_0^t (e_1 - e_r) dt \right) + \frac{e_1}{R_1} = i_s \quad (1)$$

$$\text{Kcl (2)} : - \left(i_L(0^-) + \frac{1}{L} \int_0^t (e_1 - e_r) dt \right) + \frac{e_r}{R_r} = 0 \quad (2)$$

از آنجایی که مقسوم‌الفرق از معادله ۱ جواب اضافی دارد مستثنی می‌شود، لذا حتی المقدور از مقسوم‌الفرق لانه استفاده می‌کنیم.

$$1 + 2 : C \frac{de_1}{dt} + \frac{e_1}{R_1} + \frac{e_r}{R_r} = i_s \quad (3)$$

$$2 : - \frac{1}{L} (e_1 - e_r) + \frac{1}{R_r} \frac{de_r}{dt} = 0 \quad (4)$$

e_1 را از معادلات حذف می‌کنیم.

$$LC \frac{de_r}{dt} + \left(R_r C + \frac{L}{R_1} \right) \frac{de_r}{dt} + \left(1 + \frac{R_r}{R_1} \right) e_r = R_r i_s$$

$$e_r(0^-) = ? \quad \frac{de_r}{dt}(0^-) = ? \quad e_r = R_r i_L(0^-) = R_r I_0$$

$$e_r = R_r i_L \rightarrow \frac{de_r}{dt} = R_r \frac{di_L}{dt} = R_r \left(\frac{V_c - R_r i_L}{L} \right) \Big|_{t=0} = R_r \left(\frac{V_0 - R_r I_0}{L} \right)$$

تجزیه و تحلیل لانه
برای همان مدار بالای صفحه به با تحلیل لانه تحلیلش کردیم:



$$KVL \text{ (1)} : R_1 i_1 + \bar{V}_c(0^-) + \frac{1}{c} \int_{-}^t (i_1 - i_r) dt - \overset{i_s R_1}{e_s} = 0 \quad (1)$$

$$KVL \text{ (2)} : L \frac{di_r}{dt} + R_r i_r - \left(\bar{V}_c(0^-) + \frac{1}{c} \int_{-}^t (i_1 - i_r) dt \right) = 0 \quad (2)$$

$$1 + 2 : R_1 i_1 + L \frac{di_r}{dt} + R_r i_r - R_1 i_s = 0 \quad (3)$$

$$\text{مشتق از 3 : } R_1 \frac{di_1}{dt} + \frac{1}{c} (i_1 - i_r) - R_1 \frac{di_s}{dt} = 0 \quad (4)$$

ارائه ش مستقیم قبله!

حل مدارها در حالت کلی: (مدارهای متباین PIN)

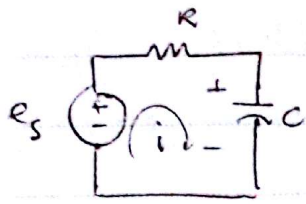
$$a_n \frac{d^n y}{dt^n} + a_{n-1} \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \dots + a_1 \frac{dy}{dt} + a_0 = b_m \frac{d^m w}{dt^m} + b_{m-1} \frac{d^{m-1} w}{dt^{m-1}} + \dots + b_1 \frac{dw}{dt} + b_0$$

طبیعتاً برای حل به n شرط اولیه نیازمندیم. $y(0^-)$ و $y'(0^-)$ و ... و $y^{(n-1)}(0^-)$ ضروری هستند!

همان‌طور که از نحوه حل مدارها معلوم است، پاسخ همگن مستقل از ورودی‌های مدار بوده و مربوط است به هیئت مدار و پاسخ خصوصی هم مربوط به ورودی‌های مداره.

$$y = y_h + y_p$$

y_h ← پاسخ همگن
 y_p ← پاسخ خصوصی
 $y_h = A e^{s_1 t} + B e^{s_2 t}$



$$e_s = u(t) \cos \omega t$$

$$KVL: Ri + v_c = e_s \rightarrow R \frac{di}{dt} + \frac{dv_c}{dt} = \frac{de_s}{dt}$$

$$R \frac{di}{dt} + \frac{i}{C} = \frac{de_s}{dt} \rightarrow R \frac{di}{dt} + \frac{1}{C} i = S(t) (\cos \omega t - \omega \sin \omega t) u(t)$$

$$= -\omega u(t) \sin \omega t + S(t)$$

$$a_0 \frac{d^h y}{dt^h} + \dots = b_0 \frac{d^m w}{dt^m}$$

دست آوردن پاسخ ضربه!

• $h > m$: $y(t) = \left(\sum_{i=1}^n k_i e^{s_i t} \right) u(t)$
 S_i اصطلاحاً منابع فرکانس طبیعی مدار. فرکانس چون واحد است با فرکانس پایه و طبیعی چون مدار ربط داره.

• $m = m$: $y(t) = \left(\sum k_i e^{s_i t} \right) u(t) + A S(t)$
اینجا $S(t)$ را با $\delta(t)$ بنویسیم چون مشتقات $\delta(t)$ هم مستقل هستند. دست چپ بوجود میاد و هیچ خوره حذف نشن ایم.

• $h < m$: $y(t) = \left(\sum k_i e^{s_i t} \right) u(t) + A_c S(t) + A_r S'(t) + \dots + A_{m-n} S^{(m-n)}(t)$

مثال: $y'' + \kappa y' + \gamma y = w' + \tau w$
 $w = \delta(t)$ پاسخ ضربه چیست؟

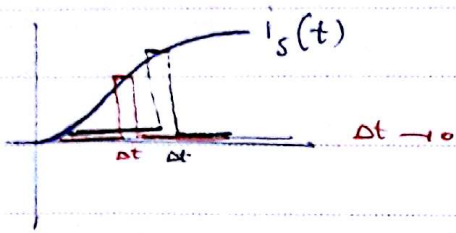
معادله همجنس: $y'' + \kappa y' + \gamma y = 0 \rightarrow y_h(t) = \left(k_1 e^{-t} + k_2 e^{-\tau t} \right) u(t)$
 $r > 1$
 $h > m$

$h > m$
 $y(t) = \left(k_1 e^{-t} + k_2 e^{-\tau t} \right) u(t)$
 $y'(t) = \left(-k_1 e^{-t} - \tau k_2 e^{-\tau t} \right) u(t) + (k_1 + k_2) \delta(t)$
 $y''(t) = \left(k_1 e^{-t} + \tau^2 k_2 e^{-\tau t} \right) u(t) + (-k_1 - \tau k_2) \delta(t) + (k_1 + k_2) \delta'(t)$

$\Rightarrow y'' + \kappa y' + \gamma y = S'(t) + \tau S(t) \xrightarrow{\text{مقایسه}} (\tau k_1 + k_2) \delta(t) + (k_1 + k_2) \delta'(t) \equiv S' + \tau S$

$\Rightarrow \begin{cases} \tau k_1 + k_2 = \tau \\ k_1 + k_2 = 1 \end{cases} \rightarrow k_1 = \frac{1}{\tau} \text{ \& } k_2 = \frac{1}{\tau}$

برای مدارهای LTI، آنری پاسخ ضربه را دانسته باشیم، میتوانیم پاسخ حالات دیگر را درست یا نادرست از روش چون میتوانیم هر ورودی را با چندین تابع یا بس تقریب نزدیک



پاسخ حالت صفر - ورودی دگوازه (مدار LTI)

۱. شکل صحیح بالا را به صورت جمع یا بسط می نویسیم

$$\Delta P_{\Delta}(t') = \begin{cases} \frac{1}{\Delta} & \cdot <t' < \Delta \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$

$$i_s(t') \Delta P_{\Delta}(t') \equiv i_s(t_k) P_{\Delta}(t' - t_k) \Delta$$

$$\Rightarrow i_s(t') = \sum_{k=0}^{n-1} i_s(t_k) P_{\Delta}(t' - t_k) \Delta$$

پاسخ بزرگ ورودی $i_s(t')$ = $\sum_k i_s(t_k) h_{\Delta}(t' - t_k) \Delta$

$\Delta \rightarrow 0$: $r(t) = \int_{t_0}^t i_s(t') h(t - t') dt'$ خرابی مدار $r(t)$

انتگرال کانولوشن

t_0 زمان حالت صفر مدار !!

۲. میتوان ورودی را به مجموع پله ها تبدیل کرد.

$$r(t) = \int_{t_0}^{t-t} i_s(t-\tau) h(\tau) d\tau \xrightarrow{t_0=0} r(t) = \int_0^t i_s(t-t') h(t') dt'$$

تبدیل لااباس

$$R(s) = I(s) H(s)$$

مثال: یک میله بی نهایت با چگالی خطی P و عدد دار. پتانسیل را در نقطه x میابیم.

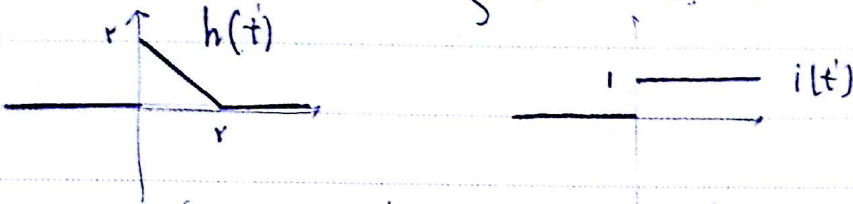
$$V(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \frac{P(x') dx'}{4\pi\epsilon_0 |x-x'|}$$

فرض کنیم $g(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 |r|}$. تابع گرین مساله میباشیم .

$V(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \rho(x') g(x-x') dx'$: استدلال کانولوشن

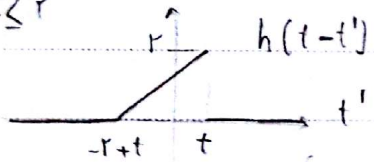
$V(x) = \int_{-\infty}^{\infty} \rho(x') g(x, x') dx'$ به این شکل هم نشان میبخیم :

مساله : پاسخ ورودی ضرب به مداری مطابق ذیل است . پاسخ به ورودی $i(t)$ چه میتواند باشد ؟



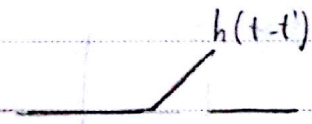
$x(t) = \int_0^t i_s(t') h(t-t') dt' = \int_0^t i_s(t-t') h(t') dt'$

$0 \leq t \leq r$



$x i_s(t') \rightarrow \int_0^t i_s(t') h(t-t') dt' = \frac{-t^2 + 2rt}{r} \quad 0 < t < r$

$t > r$



$x i_s(t') \rightarrow \int_0^t i_s(t') h(t-t') dt' = r$

$\Rightarrow r(t) = \begin{cases} \frac{-t^2 + 2rt}{r} & 0 < t < r \\ r & t \geq r \end{cases}$