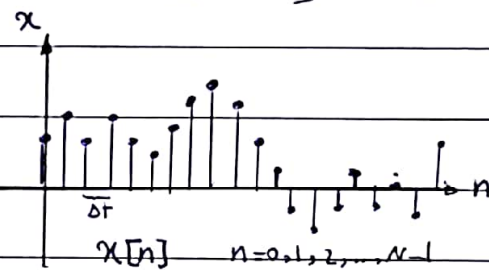
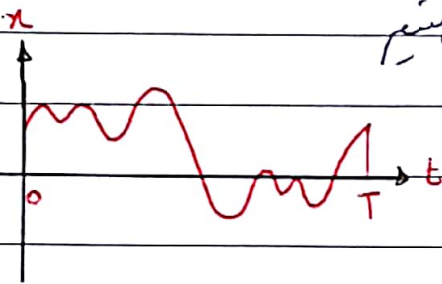


خواص سبب فوریه

- 1- در توابع زوج فقط عملیات سینوسی ظاهر می شود
- 2- در توابع فرد فقط عملیات سینوسی ظاهر می شود
- 3- عملیات ثابت برابر با متوسط تابع است

سبب فوریه گسسته (DFT) برای توابعی که تکراری نیستند (معمولاً به صورت تکثیر می شوند)

سبب فوریه را حساب کرد بر این اساس که تابع را گسسته سازی می کنیم



فاصله بین نمونه ها Δt فرکانس گسسته و از N نمونه کل به دست می آید $T = N \Delta t$

برای این نمونه برداری فرکانس نمونه برداری تعیین می کنیم $f_s = \frac{1}{\Delta t}$ (Sample/s)

در این صورت سبب فوریه تابع از فرکانس ω_0 به دست می آید و به این صورت است $\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$

$$a_0 = \frac{2}{N} \sum_{i=0}^{N-1} x[i] \quad a_n = \frac{2}{N} \sum_{r=0}^{N-1} x[r] \cos\left(\frac{2n\pi}{T} r \Delta t\right)$$

$$b_n = \frac{2}{N} \sum_{r=0}^{N-1} x[r] \sin\left(\frac{2n\pi}{T} r \Delta t\right)$$

$$\omega_0 = \frac{2\pi}{T}$$

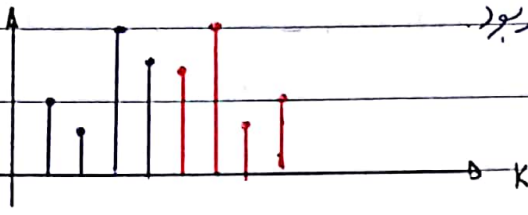
در سبب فوریه گسسته فرض می شود $x(n+N) = x(n)$

$$x[n] \xrightarrow{\text{DFT}} X[k]$$

$$X[k] \xrightarrow{\text{inv DFT}} x[n]$$

$$\text{if } x(n+N) = x(n) \Rightarrow X(k+N) = X(k)$$

همانند DFT تکراری خواهد بود

$x[k]$ 

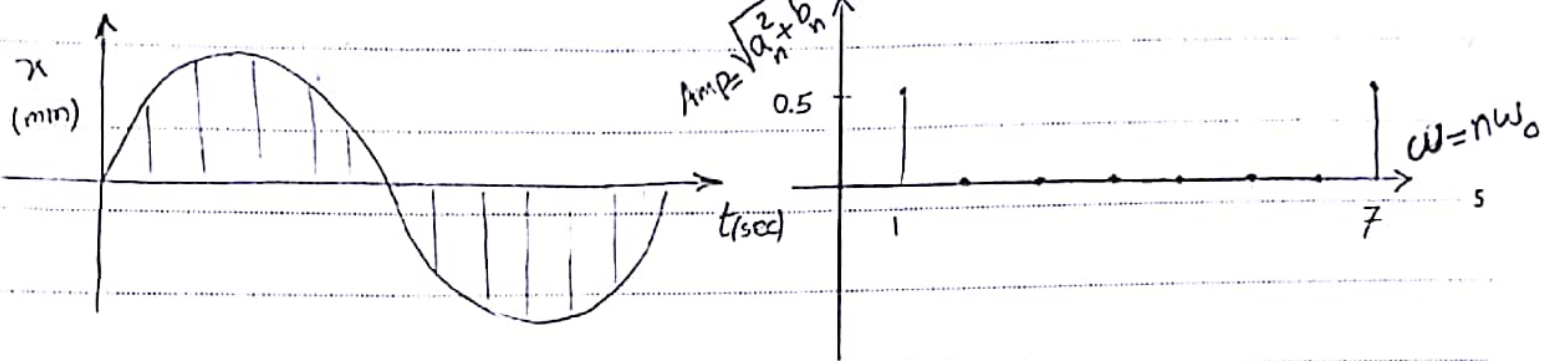
دز $X[k]$ ضرایب از وسط بریزال آینه‌ای خواهد بود

تبدیل فوریه سریع (FFT) در این روش تعداد نقاط $N = 2^m$ می‌تواند و تعداد لایحات

با $N \log N$ خواهد بود.

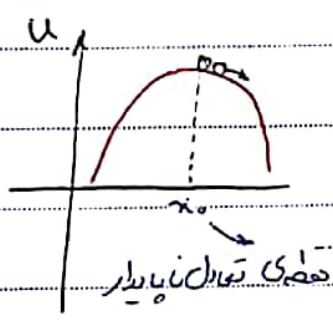
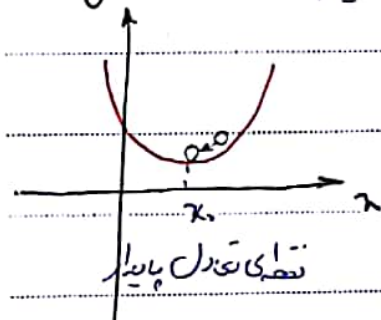
تبدیل فوری سریع (Fast F.T) (F.F.T)

رای $N = 2^m$ نقطه‌ای سه‌جمله‌ای شود و تعدادی نسبت با $N \log N$ متناسب است.



ارتقاعات حول نقطه‌ای تبدیل ریاضی سیستم افق‌ی اند.

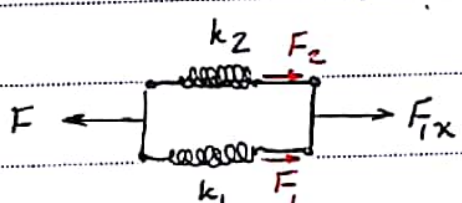
شرط پایدار بودن حرکت این است که نقطه‌ی تبدیل از نظر انرژی پتانسیل دارای مینیمم باشد.



نبرد مینیمم انرژی پتانسیل است پس در نقطه‌ی تبدیل باید انرژی مینیمم داشته باشد یعنی تغییرات نبرد صغیر باشد.

$F = - \frac{du}{dx}$ $u = \frac{1}{2} kx^2$ $F = -kx$

تایع انرژی پتانسیل معمولاً مربوط به تغییر شکل الاستیک مواد (فنر) و گرانج و ... می‌باشد.



فرضه‌ی مواری: فنرها‌ی که جایی‌ی یک‌دیگر دارند و نیز هم‌باز هم جمع می‌شوند.

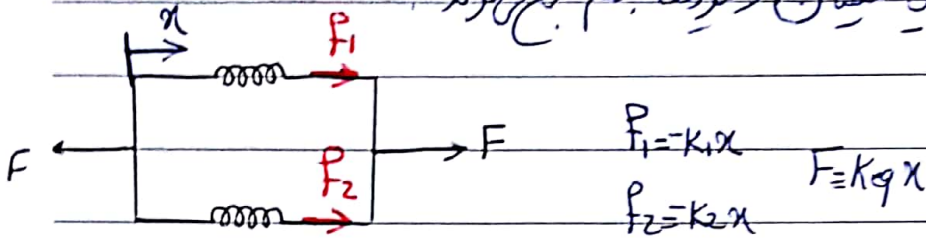
$F_1 = -k_1 x$ $F_2 = -k_2 x$ $F_1 + F_2 = -(k_1 + k_2) x$

$F = F_1 + F_2 = -k_{eq} x$, $k_{eq} = k_1 + k_2$

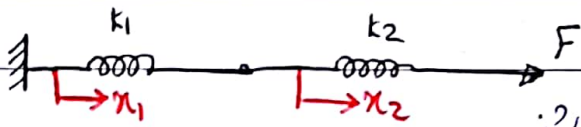
$F = -k_{eq} x$

Amman

فنرهای موازی: فنرهای با جابجایی یکسان و نیروها با هم جمع می‌شوند



$$F = F_1 + F_2 \Rightarrow -k_{eq}x = -k_1x - k_2x \Rightarrow k_{eq} = k_1 + k_2$$



فنرهای سری:

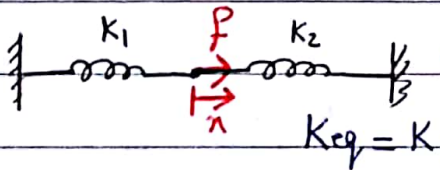
فنرهایی که نیروی مساوی دارند و جابجایی‌ها با هم جمع می‌شوند

$$F = -k_{eq}x_{eq} \Rightarrow x_{eq} = \frac{-F}{k_{eq}}$$

$$\Rightarrow x_{eq} = x_1 + x_2$$

$$F = -k_1x_1 \Rightarrow x_1 = \frac{-F}{-k_1} \quad F = -k_2x_2 \Rightarrow x_2 = \frac{-F}{k_2} \quad \rightarrow \quad \frac{-F}{k_{eq}} = \frac{-F}{k_1} + \frac{F}{k_2}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{k_{eq}} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2}$$



مثال: جوله جابجایی‌ها برابر است پس فنرها موازی اند

$$k_{eq} = k_1 + k_2$$



$$\sum M_o = (-k_1x_1l_1) + (-k_2x_2l_2) + Fl = 0$$

$$F = k_1x_1 \frac{l_1}{L} + k_2x_2 \frac{l_2}{L} \quad \theta \text{ زاویه چرخش} \quad x_1 = l_1\theta \quad x_2 = l_2\theta$$

$$F = k_1\theta \frac{l_1^2}{L} + k_2\theta \frac{l_2^2}{L} \quad \delta x = L\theta$$

$$F = +K_{eq} x = +K_{eq} L \theta$$

$$\Rightarrow +K_{eq} L \theta = K_1 \theta \frac{L_1^2}{L} + K_2 \theta \frac{L_2^2}{L} \Rightarrow K_{eq} = K_1 \left(\frac{L_1}{L}\right)^2 + K_2 \left(\frac{L_2}{L}\right)^2$$

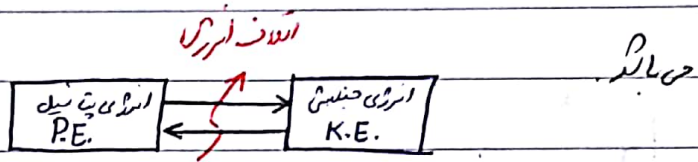
← فنرهای موازی با تقویت نسبت بازو

که در ارتقاعات متبادل انرژی پتانسیل و انرژی جنبشی داریم

انرژی پتانسیل $\frac{1}{2} k x^2$ و انرژی جنبشی مربوط به انرژی خطی (m) و انرژی دورانی (I) است

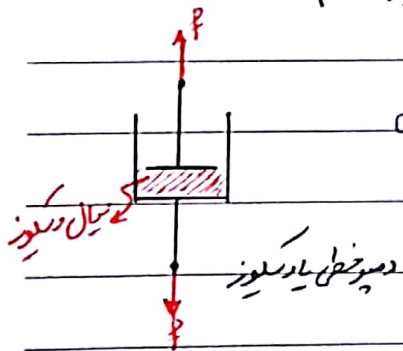
$$T = \frac{1}{2} m v^2$$

$$T = \frac{1}{2} I \omega^2$$



انرژی ارتقاعی ناشی از اصطکاک و نیروی غیر یابستار (مقاومت سیالات، ویسکوزیته و...) است

← اصطکاک کشنده یا دämpر (dampor) : رایجی نیرو در دämpر خطی با سرعت متناسب است

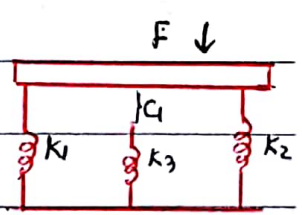
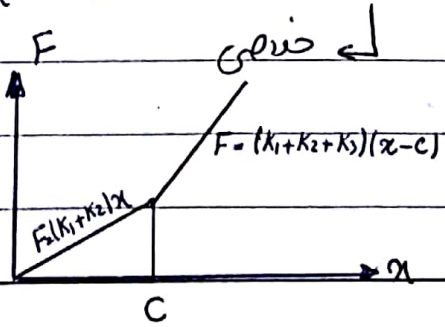
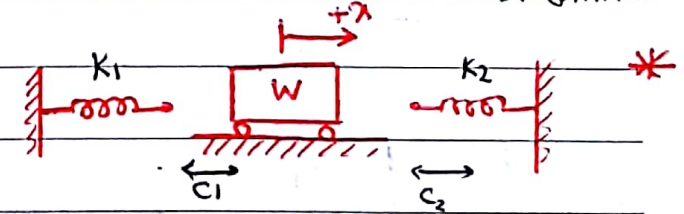
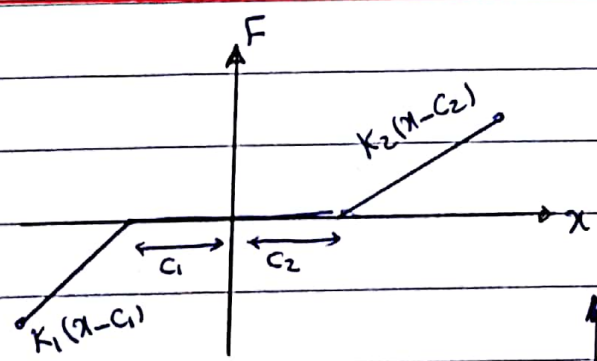


$$F = -c v$$

نسبت با تقریب و توان لفت

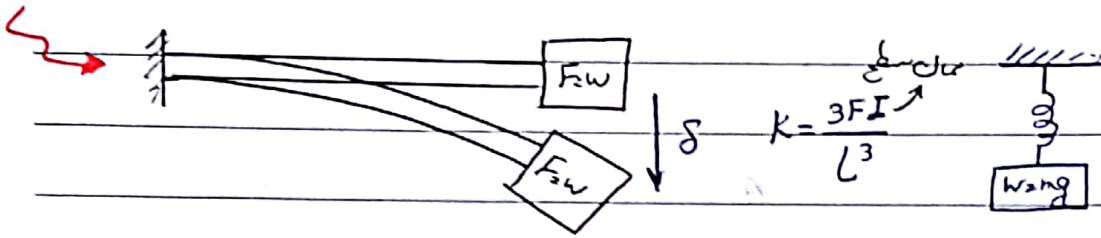
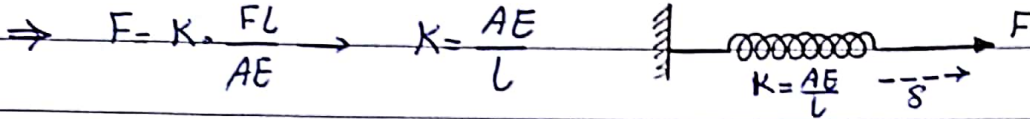
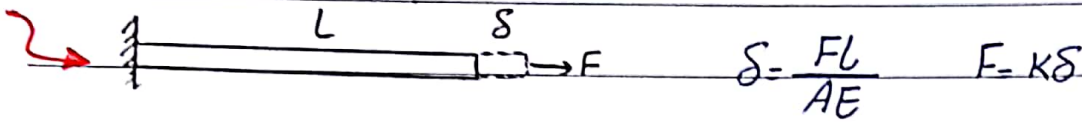
نقاط آخر طبقه

loose connection



Ganjineh

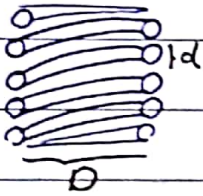
Spring constant of a rod



* فنرهای دایمی که کنترل از جنس فولاد می باشد

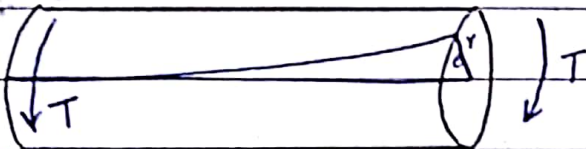
$$K = \frac{d^4 G}{8D^3 N}$$

د شعری G D قطر بیرونی d قطر داخلی



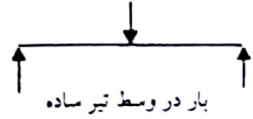
$$T = \frac{GJ}{L} \theta \rightarrow K = \frac{GJ}{L}$$

* فنر لوله ای به صورت Torsion bar

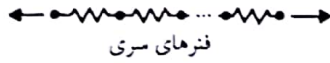


جرم معادل، سفتی معادل و میرایی معادل
برای سیستم‌های مختلف

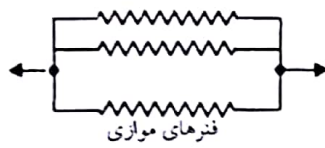
$$k_{eq} = \frac{48EI}{l^3}$$



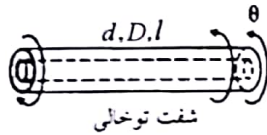
$$\frac{1}{k_{eq}} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2} + \dots + \frac{1}{k_n}$$



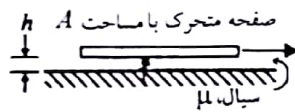
$$k_{eq} = k_1 + k_2 + \dots + k_n$$



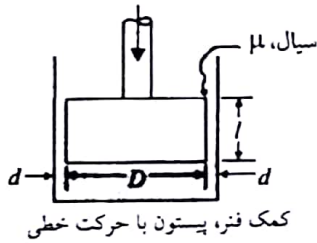
$$k_{eq} = \frac{\pi G}{32l}(D^4 - d^4)$$



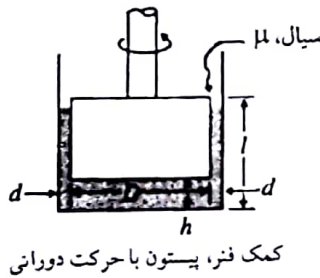
$$c_{eq} = \frac{\mu A}{h}$$



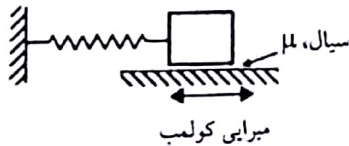
$$c_{eq} = \mu \frac{3\pi D^3 l}{4d^3} \left(1 + \frac{2d}{D}\right)$$



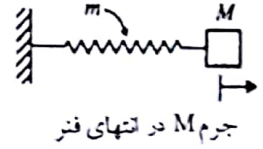
$$c_{eq} = \frac{\pi \mu D^2 (l-h)}{2d} + \frac{\pi \mu D^3}{32h}$$



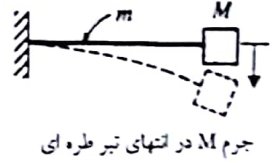
$$c_{eq} = \frac{4fN}{\pi \omega X}$$



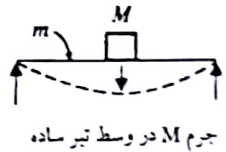
$$m_{eq} = M + \frac{m}{3}$$



$$m_{eq} = M + 0.23m$$

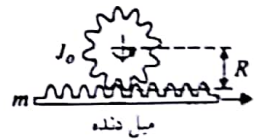


$$m_{eq} = M + 0.5m$$

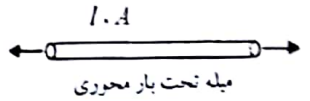


$$m_{eq} = m + \frac{J_0}{R^2}$$

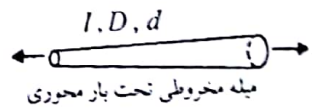
$$J_{eq} = J_0 + mR^2$$



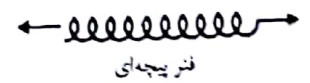
$$k_{eq} = \frac{EA}{l}$$



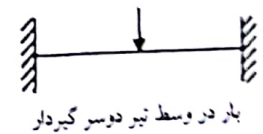
$$k_{eq} = \frac{\pi EDd}{4l}$$



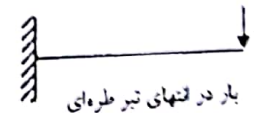
$$k_{eq} = \frac{Gd^4}{8nD^3}$$



$$k_{eq} = \frac{192EI}{l^3}$$

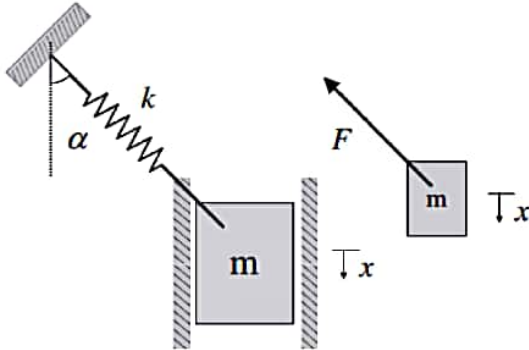


$$k_{eq} = \frac{3EI}{l^3}$$



فرکانس طبیعی

۱- فرکانس طبیعی را برای ارتعاشات کوچک سیستم‌های زیر از روش نیوتنی به دست آورید.

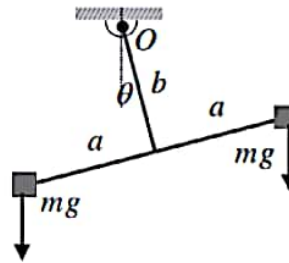
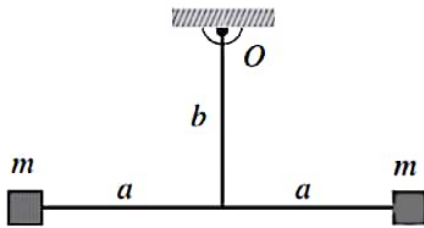


(الف)

$$m\ddot{x} = -F \cos \alpha = (-kx \cos \alpha) \cos \alpha$$

$$m\ddot{x} + kx \cos^2 \alpha = 0$$

$$\Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{k \cos^2 \alpha}{m}} = \cos \alpha \sqrt{\frac{k}{m}}$$

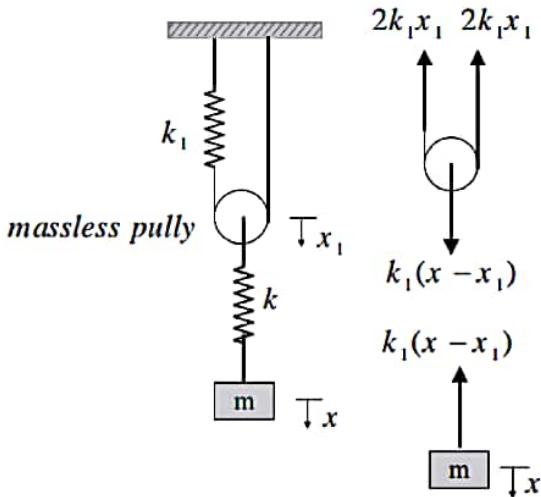


(ب)

$$\Sigma M_O = I_O \ddot{\theta} \Rightarrow mg(a - b \sin \theta) - mg(a + b \sin \theta) = 2m(a^2 + b^2) \ddot{\theta}$$

$$\Rightarrow 2m(a^2 + b^2) \ddot{\theta} + 2gb \theta = 0 \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{gb}{a^2 + b^2}}$$

(ج)



$$\text{sup. } x > x_1 : m\ddot{x} = -k(x - x_1)$$

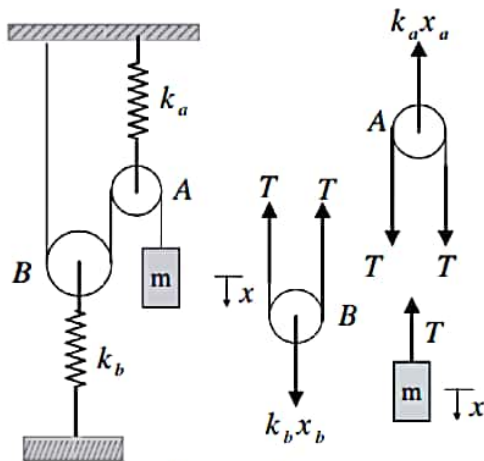
$$m\ddot{x} + k(x - x_1) = 0$$

$$4k_1 x_1 = k(x - x_1) \Rightarrow x_1 = \frac{k}{k + 4k_1} x$$

$$\Rightarrow m\ddot{x} + k\left(x - \frac{k}{k + 4k_1} x\right) = 0$$

$$\Rightarrow m\ddot{x} + \frac{4kk_1}{k + 4k_1} x = 0 \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{4kk_1}{m(k + 4k_1)}}$$

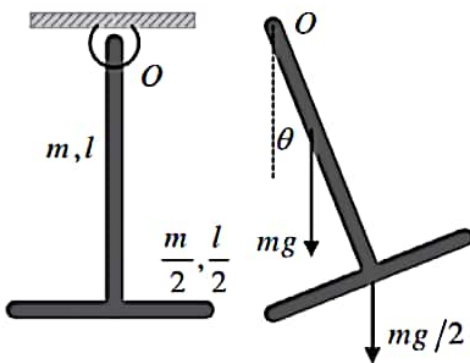
(د)



massless and frictionless pulleys

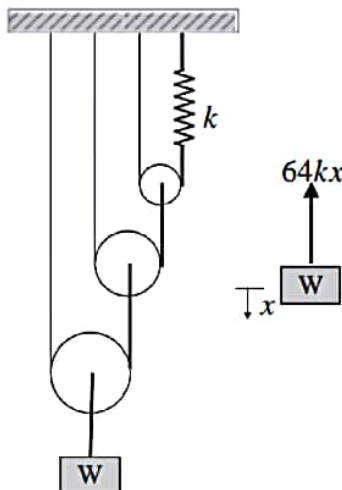
FBD of $m : m\ddot{x} = -T$
 FBD of pulley A & B : $2T = k_a x_a$ & $2T = k_b x_b$
 $\Rightarrow k_a x_a = k_b x_b \Rightarrow x_b = \frac{k_a}{k_b} x_a$
 $x = 2x_a + 2x_b = 2x_a + 2\frac{k_a}{k_b} x_a = 2\left(\frac{k_a + k_b}{k_b}\right)x_a$
 $\Rightarrow x_a = \frac{k_b}{2(k_a + k_b)} x \Rightarrow T = \frac{k_a k_b}{4(k_a + k_b)} x \Rightarrow$
 $m\ddot{x} = -\frac{k_a k_b}{4(k_a + k_b)} x \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{k_a k_b}{4m(k_a + k_b)}}$

(ه)



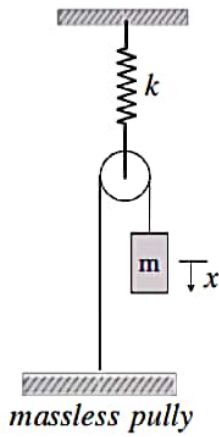
$\Sigma M_o = I_o \ddot{\theta} \Rightarrow -mg \frac{l}{2} \sin \theta - mg \frac{l}{2} \sin \theta = I_o \ddot{\theta}$
 $I_o = \frac{1}{3} ml^2 + \frac{1}{12} m \left(\frac{l}{2}\right)^2 + \frac{m}{2} l^2 = \frac{27}{32} ml^2 \Rightarrow$
 $\frac{27}{32} ml^2 \ddot{\theta} + mgl \theta = 0 \Rightarrow \ddot{\theta} + \frac{32g}{27l} \theta = 0 \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{32g}{27l}}$

(و) هر سه قرقره بدون جرم و اصطکاک فرض می‌شوند.



$\frac{W}{g} \ddot{x} + 64kx = 0 \Rightarrow \ddot{x} + \frac{64kg}{W} x = 0 \Rightarrow \omega_n = 8\sqrt{\frac{kg}{W}}$

۲- فرکانس طبیعی ارتعاشات سیستم‌های زیر را از روش انرژی به دست آورید.

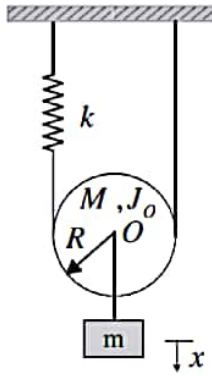


(الف)

$$T = \frac{1}{2}m\dot{x}^2, U = \frac{1}{2}k\left(\frac{x}{2}\right)^2 = \frac{1}{2}k\left(\frac{x^2}{4}\right) \quad \frac{d}{dt}(T + U) = 0 \Rightarrow$$

$$m\dot{x}\ddot{x} + \frac{k}{4}xx\dot{=} 0 \Rightarrow m\ddot{x} + \frac{k}{4}x = 0 \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{k}{4m}}$$

(ب)



$$T = T_M + T_m = \frac{1}{2}m\dot{x}^2 + \frac{1}{2}M\dot{x}^2 + \frac{1}{2}J_o\dot{x}^2$$

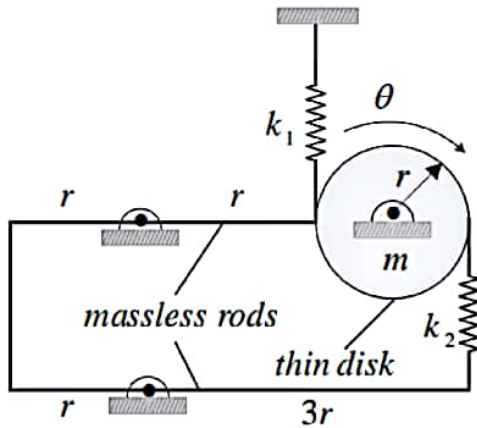
$$x = R\theta \Rightarrow T = \frac{1}{2}\left(m + M + \frac{J_o}{R^2}\right)\dot{x}^2$$

$$U = \frac{1}{2}k(2x)^2 = \frac{1}{2}k(4x^2)$$

$$\frac{d}{dt}(T + U) = 0 \Rightarrow \left(m + M + \frac{J_o}{R^2}\right)\dot{x}\ddot{x} + 4kx\dot{x} = 0$$

$$\Rightarrow \ddot{x} + \frac{4k}{m + M + \frac{J_o}{R^2}}x = 0 \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{4kR^2}{m + M + J_o}}$$

(ج)



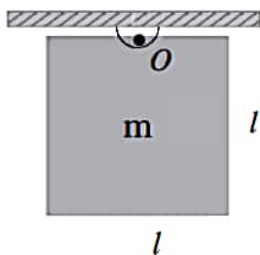
$$T = \frac{1}{2}J_o\dot{\theta}^2 = \frac{1}{2}\left(\frac{1}{2}mr^2\right)\dot{\theta}^2$$

$$U = \frac{1}{2}k_1(r\theta)^2 + \frac{1}{2}k_2(r\theta + 3r\theta)^2$$

$$= \frac{1}{2}(k_1 + 16k_2)r^2\theta^2 \quad \frac{d}{dt}(T + U) = 0 \Rightarrow$$

$$\frac{1}{2}mr^2\dot{\theta}\ddot{\theta} + (k_1 + 16k_2)r^2\theta\dot{\theta} = 0$$

$$\ddot{\theta} + \frac{2k_1 + 32k_2}{m}\theta = 0 \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{2k_1 + 32k_2}{m}}$$



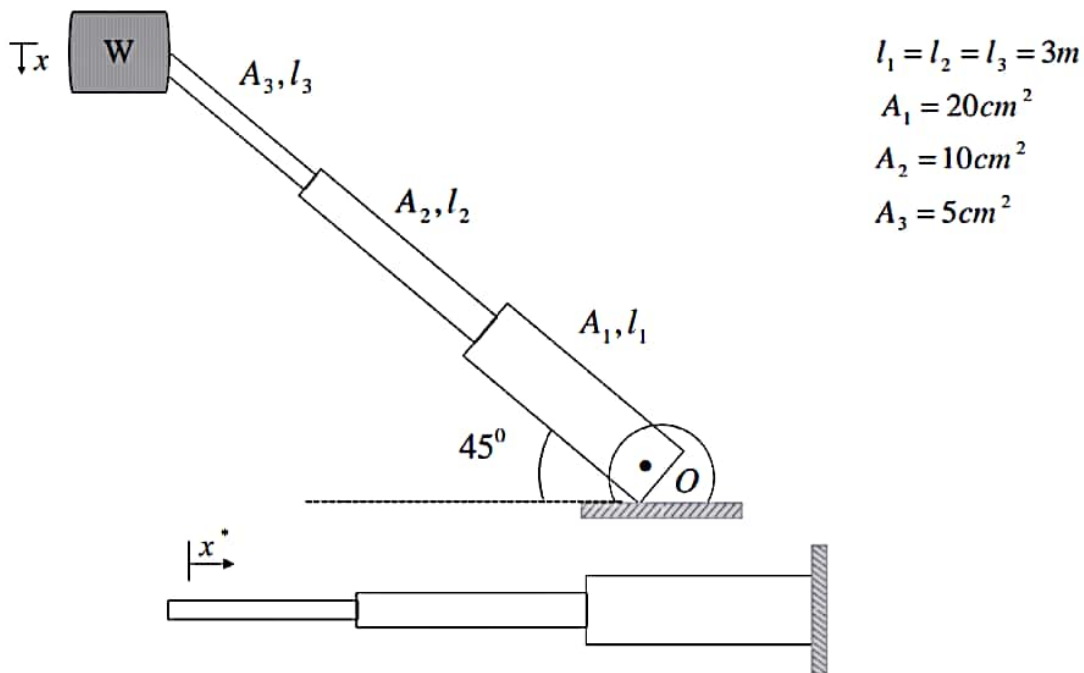
(د)

$$T = \frac{1}{2}I_o\dot{\theta}^2 = \frac{1}{2}\left[\frac{1}{12}m(l^2 + l^2) + m\left(\frac{l}{2}\right)^2\right]\dot{\theta}^2 = \frac{1}{2}\left(\frac{5}{12}ml^2\right)\dot{\theta}^2$$

$$U = mg \frac{l}{2}(1 - \cos \theta) \quad \frac{d}{dt}(T + U) = 0 \Rightarrow \frac{5}{12} ml^2 \dot{\theta} \ddot{\theta} + \frac{mgl}{2} \dot{\theta} \sin \theta = 0$$

$$\text{for small oscillations : } \ddot{\theta} + \frac{6g}{5l} \theta = 0 \Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{6g}{5l}}$$

۳- اتاقک یک کامیون آتش‌نشانی در انتهای یک تیر تلسکوپی مطابق شکل قرار گرفته است. این تیر از جنس فولاد با $E = 200GPa$ و از سه قسمت با طول و سطح مقطع داده شده تشکیل شده است. اگر وزن فرد ایستاده در اتاقک به همراه اتاقک برابر $W = 2000N$ باشد، با فرض یک درجه آزادی بودن سیستم، فرکانس طبیعی ارتعاشات عمودی اتاقک را تخمین بزنید.



حل:

$$k_i = \frac{A_i E_i}{l_i}, \quad \frac{1}{k} = \frac{1}{k_1} + \frac{1}{k_2} + \frac{1}{k_3}$$

$$k_1 = \frac{20 \times 10^{-4} \times 2.1 \times 10^{11}}{3} = 14 \times 10^7 N/m, \quad k_2 = 7 \times 10^7 N/m, \quad k_3 = 3.5 \times 10^7 N/m$$

$$\frac{1}{k} = \frac{1}{14 \times 10^7} + \frac{1}{7 \times 10^7} + \frac{1}{3.5 \times 10^7} \Rightarrow k = 2 \times 10^7 N/m$$

$$U = \frac{1}{2} k x^{*2} = \frac{1}{2} k_{eff} x^2, \quad x^* = x \cos 45^\circ$$



$$U = \frac{1}{2} k (x \cos 45^\circ)^2 \Rightarrow k_{eff} = k \cos^2 45^\circ = 1 \times 10^7 N/m$$

$$\Rightarrow \omega_n = \sqrt{\frac{1 \times 10^7}{2000/9.81}} = 221.5 \text{ rad/sec}$$